

PFB - Tutorato 1

I sessione a.a. 08/09

Tutore: Dott. Giulio Pellitta

14 maggio 2008

ANALISI

Esercizio 1 ([1, n. 9.13 pag. 342]). Calcolare i seguenti integrali e verificare i risultati:

- $\int \frac{dx}{x(x+1)^2}$
- $\int \frac{dx}{x(x+1)(x-1)^2}$
- $\int \frac{dx}{x(x^2+1)}$
- $\int \frac{x-3}{x(x^2-2x+1)} dx$
- $\int \frac{x-2}{x(x^2+4)} dx$
- $\int \frac{x^2+1}{(x+1)^2(1-x)} dx$
- $\int \frac{dx}{x^2(x^2-3x+2)}$
- $\int \frac{dx}{(x^2-1)(x^2+1)}$
- $\int \frac{x+3}{x^3(x-1)} dx$

Esercizio 2 ([2, n. 12.30 pag. 63]). Si calcoli:

- $\int_I (x+y^2)^2 dx dy$
- $\int_I x^2 \arctan(x^2+y^2) dx dy$
- $\int_I \frac{x^2}{1+y^2} dx dy$
- $\int_I \frac{x^2 y^2}{x^2+y^2} dx dy$
- $\int_I \frac{y^2}{1+x^2+y^2} dx dy$
- $\int_I x^2 e^{x^2+y^2} dx dy$

dove I è il cerchio di raggio 1 con centro in 0.

Esercizio 3 (PFB 01/02/07, n. 1.2). Calcolare

$$\int_0^{\frac{\pi}{6}} \frac{dt}{\cos^3(t)}.$$

Esercizio 4 (PFB 03/10/06, n. 1.5). Si studi l'integrabilità e si calcoli l'integrale della funzione

$$f(x, y) = \frac{|y|}{\sqrt{x}(1+x^2)}$$

sul dominio

$$D = \{(x, y) : y^4 \leq 4x, x \leq 4y^4\}.$$

GEOMETRIA

Esercizio 5 (PFB 02/02/05, n. 2.3). Sia $A \in \mathcal{M}(n, \mathbb{R})$ una matrice quadrata; discutere le seguenti affermazioni:

- A è diagonalizzabile $\Rightarrow A^2$ è diagonalizzabile;
- A^2 è diagonalizzabile $\Rightarrow A$ è diagonalizzabile.

Esercizio 6 (PFB 01/02/06, n. 2.4). Sia $(\cdot, \cdot) : V \times V \rightarrow \mathbb{R}$ una forma bilineare simmetrica su uno spazio vettoriale V e sia W un suo sottospazio lineare. Consideriamo il sottospazio lineare $W^\perp = \{v \in V | (v, w) = 0 \text{ per ogni } w \in W\}$. Dimostrare che:

- $W \subset (W^\perp)^\perp$
- $W^\perp = [(W^\perp)^\perp]^\perp$

L'inclusione del punto (i) è sempre stretta? Dimostrare o dare un controesempio.

Esercizio 7 (Logica lineare - Semantica delle fasi). Sia (M, \cdot, i) un monoide abeliano con operazione \cdot ed elemento neutro i . A partire da esso, possiamo considerare il monoide $(\mathcal{P}(M), \cdot, \{i\})$ dove se $F, G \in \mathcal{P}(M)$ allora $F \cdot G := [x \cdot y | x \in F, y \in G]$. Ora definiamo l'implicazione o aggiunta come $F \multimap G := [x | \forall y \in F, y \cdot x \in G]$. In un ambito più generale (se si ha a che fare con monoidi non commutativi) si può distinguere tra implicazione a destra $F \multimap G$ e implicazione a sinistra $G \multimap F := [x | \forall y \in F, x \cdot y \in G]$. Dato $F \subseteq M$, definiamo $\sim F := F^\perp := F \multimap \perp = [x | \forall y \in F, yx \in \perp]$.

Dimostrare le seguenti proprietà:

- $F \subseteq \sim \sim F$;
- $F \subseteq G \Rightarrow \sim G \subseteq \sim F$;
- $F \subseteq G \Rightarrow \sim \sim F \subseteq \sim \sim G$;
- $\sim \sim F \subseteq \sim F (\Rightarrow \sim F = \sim \sim \sim F)$.

Esercizio 8 (PFB 03/10/07, n. 2.4). Sia $\text{Mat}_2(\mathbb{R})$ lo spazio vettoriale delle matrici 2×2 a coefficienti reali e sia $S \subset \text{Mat}_2(\mathbb{R})$ il sottospazio delle matrici simmetriche. Si verifichi che, se $A = (a_{ij})$ e $B = (b_{ij})$, assegnare alla coppia (A, B) il numero $\sum_{ij} a_{ij} b_{ij}$ definisce un prodotto scalare su $\text{Mat}_2(\mathbb{R})$. Si esibisca una base ortonormale per S rispetto a tale prodotto scalare e si dimostri che lo spazio A ortogonale a S consiste esclusivamente di matrici antisimmetriche.

Riferimenti bibliografici

- [1] Enrico Giusti. *Analisi Matematica 1*. Bollati Boringhieri, 2002.
- [2] Enrico Giusti. *Analisi Matematica 2*. Bollati Boringhieri, 2003.

PFB - Tutorato 1

I sessione a.a. 08/09

Tutore: Dott. Giulio Pellitta

14 maggio 2008

ANALISI

Es. 2 Sfruttando la linearità dell'integrale e la simmetria del dominio I e passando in coordinate polari, si può semplificare il calcolo con Fubini di alcuni integrali in questo modo:

$$\int_I x^2 \arctan(x^2 + y^2) dx dy = \frac{1}{2} \int_I (x^2 + y^2) \arctan(x^2 + y^2) dx dy = \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} \left(\int_0^1 r^2 \arctan(r^2) r dr \right) d\theta = \pi \int_0^1 r^3 \arctan(r^2) dr.$$

Es. 3 Applicando il cambio di variabile $\sin t = x$ si passa all'integrale

$$\int_0^{\frac{1}{2}} \frac{dx}{(1-x^2)^2}.$$

Con qualche semplice conto si ottiene che

$$\frac{1}{(x-1)^2(x+1)^2} = \frac{-x/4 + 1/2}{(x-1)^2} + \frac{x/4 + 1/2}{(x+1)^2}.$$

Il risultato finale è $\frac{1}{4} \ln 3 + \frac{7}{12}$.

Es. 4 Osserviamo che la funzione è continua sul dominio D tranne che nell'origine, dove però ha una discontinuità integrabile. Calcoliamo l'integrale usando Fubini, ma prima riscriviamo l'integrale come

$$\int_{\{(x,y) \in \mathbb{R}^2: \sqrt[4]{x/4} \leq |y| \leq \sqrt[4]{4x}\}} \frac{|y|}{\sqrt{x}(1+x^2)} dx dy = 2 \int_{\{(x,y) \in \mathbb{R}^2: \sqrt[4]{x/4} \leq y \leq \sqrt[4]{4x}\}} \frac{y}{\sqrt{x}(1+x^2)} dx dy = 2 \int_0^{+\infty} \left(\int_{\sqrt[4]{x/4}}^{\sqrt[4]{4x}} y dy \right) \frac{1}{\sqrt{x}(1+x^2)} dx.$$

Svolgiamo il calcolo facendo prima l'integrale in dy :

$$2 \int_0^{+\infty} \left[\frac{y^2}{2} \right]_{\sqrt[4]{x/4}}^{\sqrt[4]{4x}} \frac{dx}{\sqrt{x}(1+x^2)} = \int_0^{+\infty} \frac{\sqrt{4x} - \sqrt{x/4}}{\sqrt{x}(1+x^2)} dx = \int_0^{+\infty} \frac{\sqrt{4} - \sqrt{1/4}}{1+x^2} dx = \int_0^{+\infty} \frac{3/2}{1+x^2} dx = \frac{3}{2} [\arctan(x)]_0^{+\infty} = \frac{3}{4} \pi.$$

GEOMETRIA

Es. 5 Supponiamo che A sia diagonalizzabile, e sia Q t.c. $D = Q A Q^{-1}$ è diagonale, allora $D^2 = (Q A Q^{-1})(Q A Q^{-1}) = Q(A^2)Q$ è diagonale; il viceversa non è vero: sia $n > 1$ se $A = \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 & 1 \\ 0 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \dots & \vdots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & 0 \end{pmatrix}$ allora A ha n autovalori nulli, ma non è diagonalizzabile (se lo fosse, nella base diagonale sarebbe la matrice nulla che però è nulla in qualsiasi base).

Es. 6 (i) Si ha $W^\perp = \{v \in V | (v, w) = 0 \text{ per ogni } w \in W\}$ e $(W^\perp)^\perp = \{v \in V | (v, w) = 0 \text{ per ogni } w \in W^\perp\}$. Sia $v \in W$, facciamo vedere che $v \in (W^\perp)^\perp$: dobbiamo far vedere che $(v, w) = 0$ per ogni $w \in W^\perp$; ma $(v, w) = (w, v) = 0$ per definizione di W^\perp .
(ii) Poiché se $A \subseteq B$ allora $B^\perp \subseteq A^\perp$ (dato che $B^\perp = A^\perp \cap (B \setminus A)^\perp$), allora $W \subseteq (W^\perp)^\perp \Rightarrow ((W^\perp)^\perp)^\perp \subseteq W^\perp$. D'altra parte, per il punto precedente, ponendo $\tilde{W} = W^\perp$ si ha $W^\perp = \tilde{W} \subseteq (\tilde{W}^\perp)^\perp = ((W^\perp)^\perp)^\perp$, ovvero l'inclusione opposta.

Es. 7 1) $\sim F$ è l'insieme di quegli elementi che moltiplicati (a sinistra) per un qualsiasi elemento di F vanno in $\underline{}$. Analogamente $\sim\sim F$ è l'insieme di quegli elementi che moltiplicati (a sinistra) per un qualsiasi elemento di $\sim F$ vanno in $\underline{}$: poiché il monoide è commutativo, tra questi ci sono evidentemente gli elementi di F .

2) $\sim G = [x | \forall y \in G, yx \in \underline{}] = [x | \forall y \in F, yx \in \underline{}] \cap [x | \forall y \in (G \setminus F), yx \in \underline{}] = \sim F \cap \sim(G \setminus F) \subseteq \sim F$.

3) Applicando due volte la proprietà appena dimostrata $F \subseteq G \Rightarrow \sim G \subseteq \sim F \Rightarrow \sim\sim F \subseteq \sim\sim G$.

4) Dalla seconda proprietà, ponendo $G = \sim\sim F$ otteniamo $\sim\sim\sim F \subseteq \sim F$. L'inclusione opposta segue dalla prima proprietà mettendo $\sim F$ al posto di F .

Es. 8 Dimostriamo che $\sum_{ij} a_{ij} b_{ij}$ è una forma bilineare simmetrica definita positiva. $(A, B + C) = \sum_{ij} a_{ij} (b_{ij} + c_{ij}) = \sum_{ij} a_{ij} b_{ij} + \sum_{ij} a_{ij} c_{ij} = (A, B) + (A, C)$; $(A, B) = \sum_{ij} a_{ij} b_{ij} = \sum_{ij} b_{ij} a_{ij} = (B, A)$; $(\lambda A, B) = \sum_{ij} (\lambda a_{ij}) b_{ij} = \lambda \sum_{ij} a_{ij} b_{ij} = \lambda (A, B)$; $(A, A) = \sum_{ij} a_{ij}^2 \geq 0$ (dove vale l'uguale sse $a_{ij} = 0$ per ogni i, j , ovvero $A = 0$). È facile verificare che $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & \frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & 0 \end{pmatrix}$ è una base ortonormale per \mathcal{S} . $(S, A) = s_{11} a_{11} + s_{12} a_{12} + s_{12} a_{21} + s_{22} a_{22} = s_{11} a_{11} + s_{12} (a_{12} + a_{21}) + s_{22} a_{22} = 0 \forall s_{11}, s_{12}, s_{22} \in \mathbb{R} \Rightarrow a_{11} = a_{22} = 0$ e $a_{12} = -a_{21}$.

PFB - Tutorato 2

I sessione a.a. 08/09

Tutore: Dott. Giulio Pellitta

22 maggio 2008

ANALISI

Esercizio 1 ([1, n. 1.9 pag. 28]). Posto $s_n = 1 + \frac{1}{2} + \dots + \frac{1}{n}$, dimostrare per induzione che si ha $s_{2^n} > \frac{n}{2}$.

Esercizio 2 (PFB 01/02/06, n. 1.2). Si consideri il polinomio

$$P(x) = \frac{x^{n+1}}{n+1} - 10x + 100.$$

- 1) Dimostrare che, se n è pari, allora P ha almeno una radice reale.
- 2) Studiare il segno della derivata di P e il limite di P a $+\infty$ e $-\infty$, se n è pari.
- 3) Studiare il segno della derivata di P e il limite di P a $+\infty$ e $-\infty$, se n è dispari.
- 4) Dimostrare che

$$10^{1+\frac{1}{n}} \cdot \frac{-n}{n+1} + 100 \geq 0 \quad \forall n \in \mathbb{N} \setminus \{0\}.$$

- 5) Dimostrare che P non ha zeri se n è dispari, e ha un solo zero se n è pari.

Esercizio 3 (PFB 03/10/06, n. 1.2). Sia $f : [0, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione continua tale che

$$\lim_{x \rightarrow \infty} f(x) = c.$$

Si dimostri che

$$\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{1}{x} \int_0^x f(t) dt = c.$$

Esercizio 4 (PFB 13/06/07, n. 1.1). Sia $\{a_n\}$ una successione di numeri reali: si definisca

$$s_n = \frac{a_1 + a_2 + \dots + a_n}{n}.$$

- (i) Dimostrare che se $a_n \rightarrow l$, allora anche $s_n \rightarrow l$.
- (ii) Dimostrare che se a_n è monotona crescente, allora anche s_n è monotona crescente.

Esercizio 5 (PFB 13/06/07, n. 1.3). Calcolare, se esiste,

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\log(1 + x \arctan x) - e^{x^2} + 1}{\sqrt{1 + 2x^4} - 1}$$

GEOMETRIA

Esercizio 6. Mostrare che \mathbb{Z}_n contiene un elemento nilpotente a se e solo se esiste $h \in \mathbb{N}$ t.c. $h^2 | n$.

Esercizio 7 (PFB 22/06/05, n. 2.3). Dimostrare che – in dimensione 2 – il determinante

$$\det : \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$$
$$\left(\begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} c \\ d \end{pmatrix} \right) \mapsto \det \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix}$$

è una forma bilineare antisimmetrica. Scrivere la sua matrice associata (rispetto alla base standard di \mathbb{R}^2).

Esercizio 8 (PFB 01/02/06, n. 2.3). Sia $L : V \rightarrow V$ un endomorfismo lineare dello spazio vettoriale V e supponiamo che $v \in V$ sia tale che $L^m v = 0$ ma $L^{m-1} v \neq 0$, per qualche $m \in \mathbb{N}$. Mostrare che $v, Lv, \dots, L^{m-1}v$ sono linearmente indipendenti.

Esercizio 9 (PFB 03/10/06, n. 2.1). Considerare lo spazio vettoriale \mathcal{M} delle matrici reali quadrate di ordine n . Mostare che le matrici simmetriche $\mathcal{S} := \{M \in \mathcal{M} : M = {}^t M\}$ e le matrici antisimmetriche $\mathcal{A} := \{M \in \mathcal{M} : M = -{}^t M\}$ formano due sottospazi lineari di \mathcal{M} e che $\mathcal{M} = \mathcal{S} \oplus \mathcal{A}$.

Esercizio 10 (PFB 01/02/07, n. 2.5). Una matrice $A = (a_{ij})$ si dice triangolare superiore se $a_{ij} = 0$ per gli i, j tali che $i > j$ e si dice strettamente triangolare superiore se $a_{ij} = 0$ per gli i, j tali che $i \geq j$. Sia TS_n lo spazio delle matrici reali quadrate di ordine n che sono triangolari superiori e sia STS_n lo spazio delle matrici reali quadrate di ordine n che sono strettamente triangolari superiori.

Si dimostri che se $A, B \in TS_n$ anche $AB \in TS_n$. È vero che TS_n forma un gruppo rispetto al prodotto righe per colonne?

Si dimostri che se $A \in STS_n$ allora A soddisfa l'equazione $A^n = 0$; si dimostri che se A è di ordine 2, $A \in TS_2$ e $A^2 = 0$ allora $A \in STS_2$.

Riferimenti bibliografici

[1] Enrico Giusti. *Analisi Matematica 1*. Bollati Boringhieri, 2002.

PFB - Tutorato 2

I sessione a.a. 08/09

Tutore: Dott. Giulio Pellitta

22 maggio 2008

ANALISI

Es. 1 Se $n = 0$, chiaramente $s_{2^0} = s_1 = 1 > 0$. Supponiamo vera la tesi per n e dimostriamola per $n + 1$:

$$s_{2^{n+1}} = s_{2^n} + \underbrace{\frac{1}{2^n + 1} + \dots + \frac{1}{2^{n+1}}}_{2^n \text{ termini } \geq \text{di } \frac{1}{2^{n+1}}} > s_{2^n} + 2^n \frac{1}{2^{n+1}} = s_{2^n} + \frac{1}{2} > \frac{n}{2} + \frac{1}{2} = \frac{n+1}{2}.$$

Es. 3 Definizione di limite: $\forall \epsilon > 0 \exists M > 0 : \forall x \geq M |f(x) - c| \leq \epsilon$. Quindi

$$\begin{aligned} \lim_{x \rightarrow \infty} \left| \frac{1}{x} \int_0^x f(t) dt - c \right| &= \lim_{x \rightarrow \infty} \left| \frac{\int_0^x f(t) dt - cx}{x} \right| \leq \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{\int_0^x |f(t) - c| dt}{x} \leq \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{\int_0^M |f(t) - c| dt}{x} + \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{\int_M^x |f(t) - c| dt}{x} \\ &\leq 0 + \lim_{x \rightarrow \infty} \epsilon \frac{x - M}{x} = \epsilon. \end{aligned}$$

Il primo limite è 0 perché, essendo f continua su $[0, +\infty)$, allora $|f(x) - c|$ ammette massimo su $[0, M]$ per Weierstrass e pertanto il numeratore è limitato.

In alternativa, poiché f è continua, allora la sua primitiva è C^1 ; abbiamo dunque (se $c \neq 0$) una forma indeterminata della forma $\text{sgn}(c)\infty$ su ∞ e quindi siamo nelle ipotesi per applicare de l'Hôpital, da cui la tesi.

Se $c = 0$ allora se l'integrale di f è convergente, non c'è alcuna forma indeterminata ma semplicemente il limite è 0; altrimenti $\lim_{x \rightarrow \infty} \left| \frac{1}{x} \int_0^x f(t) dt \right| \leq \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{1}{x} \int_0^x |f(t)| dt$ che è 0 per de l'Hôpital (visto che $\int_0^\infty |f| \geq \int_0^\infty f = \infty$).

Es. 4 (i) Per ogni $\epsilon > 0$ sia $n_0 \gg 0$ tale che $l - \epsilon \leq a_n \leq l + \epsilon$ per ogni $n \geq n_0$. Allora

$$\begin{aligned} s_n &= \frac{a_1 + \dots + a_n}{n} = \frac{a_1 + \dots + a_{n_0}}{n} + \frac{a_{n_0+1} + \dots + a_n}{n}, \quad \frac{a_1 + \dots + a_{n_0}}{n} \rightarrow 0, \\ l - \epsilon &= \lim_{n \rightarrow \infty} (l - \epsilon) \frac{(n - n_0)}{n} \leq \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{a_{n_0+1} + \dots + a_n}{n} \leq \lim_{n \rightarrow \infty} (l + \epsilon) \frac{a_{n_0+1} + \dots + a_n}{n} = l + \epsilon. \end{aligned}$$

(ii) Dimostriamo che $s_{n+1} \geq s_n$:

$$\begin{aligned} n[a_1 + \dots + a_{n+1}] &\geq (n+1)[a_1 + \dots + a_n] \\ n[a_1 + \dots + a_n] + na_{n+1} &\geq n[a_1 + \dots + a_n] + [a_1 + \dots + a_n] \\ na_{n+1} &\geq [a_1 + \dots + a_n] \end{aligned}$$

le disuguaglianze precedenti sono equivalenti, e l'ultima segue sommando da 1 a n le disuguaglianze $a_{n+1} \geq a_i$.

Es. 5 Utilizziamo i seguenti sviluppi in serie di Taylor:

$$\begin{aligned} \log(1+y) &= \int_0^y \frac{1}{1+t} dt = \int_0^y \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k t^k dt = y - \frac{y^2}{2} + O(y^3) & \sqrt{1+q} &= 1 + \frac{q}{2} + O(q^2) \\ \arctan(z) &= \int_0^z \frac{1}{1+t^2} dt = \int_0^z \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k t^{2k} dt = z - \frac{z^3}{3} + O(z^5) & e^w &= 1 + w + \frac{w^2}{2} + O(w^3). \end{aligned}$$

Si ha

$$\begin{aligned} \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\log(1+x \arctan x) - e^{x^2} + 1}{\sqrt{1+2x^4} - 1} &= \lim_{x \rightarrow 0} \frac{[x(x - \frac{x^3}{3})] - \frac{[x(x - \frac{x^3}{3})]^2}{2} - 1 - x^2 - \frac{x^4}{2} + 1 + O(x^6)}{x^4 + O(x^8)} \\ &= \lim_{x \rightarrow 0} \frac{x^2 - \frac{x^4}{3} - \frac{x^4}{2} - x^2 - \frac{x^4}{2} + O(x^6)}{x^4 + O(x^8)} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{-\frac{4}{3}x^4 + O(x^6)}{x^4 + O(x^8)} = -4/3. \end{aligned}$$

Es. 6 Supponiamo che $\exists h : h^2 | n$, allora $n = ch^2$ e quindi ch è nilpotente: $(ch)^2 = c(ch^2) \equiv_n 0$.

Viceversa, dimostriamo che se esiste a t.c. $a^k = 0$ per qualche $k > 0$ allora n ha un fattore quadratico. Per assurdo, supponiamo che $n = p_1 \cdot p_2 \cdot \dots \cdot p_l$, dove $p_i \neq p_j \forall 1 \leq i < j \leq l$. Allora posto $x = a^k$, per il teorema cinese dei resti, poiché $MCD(p_i, p_j) = 1 \forall i \neq j$, x è l'unico elemento di \mathbb{Z}_n t.c.

$$\begin{cases} x = 0 \pmod{p_1} \\ \vdots \\ x = 0 \pmod{p_l} \end{cases}$$

D'altra parte, nel dominio \mathbb{Z}_{p_i} , l'equazione $a^k = 0 \pmod{p_i}$ è equivalente a $a = 0 \pmod{p_i}$. Quindi, riusando il teorema cinese dei resti, si ha che $a \in \mathbb{Z}_n$ è l'unica soluzione di

$$\begin{cases} a = 0 \pmod{p_1} \\ \vdots \\ a = 0 \pmod{p_l} \end{cases}$$

ovvero $a = 0 \pmod{n}$.

Es. 8 Ragioniamo per assurdo: siano a_0, \dots, a_{m-1} non tutti nulli t.c. $a_0v + a_1Lv + \dots + a_{m-1}L^{m-1}v = 0$. Allora, applicando ripetutamente L si hanno le seguenti equazioni (tenendo conto che $L^m v = 0$ e che $L0 = 0$)

$$\begin{aligned} a_0Lv + a_1L^2v + \dots + a_{m-2}L^{m-1}v &= 0 \\ &\vdots \\ a_0L^{m-2}v + a_1L^{m-1}v &= 0 \\ a_0L^{m-1}v &= 0 \end{aligned}$$

Dall'ultima, poiché per ipotesi $L^{m-1}v \neq 0$, si ricava $a_0 = 0$. Sostituendo $a_0 = 0$ nella penultima equazione si ricava che anche $a_1 = 0$ e così via. Dunque $a_0 = \dots = a_{m-1} = 0$.

Es. 9 Ogni matrice M si scrive come $A + S$, dove $A = \frac{M-M^t}{2} \in \mathcal{A}$ e $S = \frac{M+M^t}{2} \in \mathcal{S}$. Le proprietà dei sottospazi lineari sono una semplice verifica.

Es. 10 Dimostriamo che se $A, B \in TS_n$ anche $AB \in TS_n$: siano dunque $a_{ij} = (A)_{ij}$ e $b_{ij} = (B)_{ij}$, mostriamo che $(AB)_{ij} = 0$ se $i > j$. Poiché $(AB)_{ij} = \sum_{k=1}^n a_{ik}b_{kj}$, ci basta dimostrare che $a_{ik}b_{kj} = 0$ per ogni k se $i > j$, ovvero dimostrare che

$$\forall k(i > j \Rightarrow (a_{ik} = 0 \vee b_{kj} = 0)).$$

Distinguiamo due casi: se $i > k$ allora $a_{ik} = 0$; altrimenti, se $i \leq k$, allora $k \geq i > j \Rightarrow k > j \Rightarrow b_{kj} = 0$.

TS_n non forma un gruppo rispetto al prodotto righe per colonne se $n > 1$: nonostante ci sia l'elemento neutro (matrice identità) e l'insieme TS_n sia chiuso rispetto all'operazione, non tutti gli elementi hanno un inverso. Basta prendere una matrice con uno o più zeri sulla diagonale.

Dimostriamo ora che se $A \in STS_n$ allora $A^n = 0$. Se $n = 1$ allora $A^n = A = 0$. Nel caso $n = k + 1$ allora $A^n = AA^k = AB$. Poiché $rg(A) \leq n - 1$ (visto che l'ultima riga è nulla), dato che $rg(AB) \leq rg(A)$ (dove l'uguale vale se e solo se $rg(B) = n$), allora $rg(A^n) < rg(A^{n-1})$. Ovvero $rg(A^n) + 1 \leq rg(A^{n-1})$. Iterando, abbiamo che $rg(A^n) + n - 1 \leq rg(A) \leq n - 1$. In conclusione $rg(A^n) \leq 0$, cioè $A = 0$.

Ovviamente non è vero che se A è di ordine 2 e $A^2 = 0$ allora $A \in STS_2$ (ad esempio perché se $A^2 = 0$ allora $({}^t A)^2 = 0$, ma ${}^t A$ sarebbe strettamente triangolare inferiore). Quello che è vero è che se $A \in TS_2$ e $A^2 = 0$ allora $A \in STS_2$. Infatti, se $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ 0 & a_{22} \end{pmatrix}$:

$$A^2 = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ 0 & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ 0 & a_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11}^2 & a_{11}a_{12} + a_{12}a_{22} \\ 0 & a_{22}^2 \end{pmatrix} = 0 \Rightarrow a_{11} = a_{22} = 0 \Rightarrow A \in STS_2.$$

PFB - Tutorato 3

I sessione a.a. 08/09

Tutore: Dott. Giulio Pellitta

30 maggio 2008

ANALISI

Esercizio 1 ([2, n. 10.31 pag 270]). Sia $\Gamma(z) \equiv \int_0^\infty t^{z-1} e^{-t} dt$. Si dimostrino le seguenti proprietà:

$$\Gamma(z+1) = z\Gamma(z), (\forall z); \quad \Gamma(1/2) = \sqrt{\pi};$$

$$\Gamma(n+1) = n! (n \in \mathbb{N}); \quad \Gamma\left(n + \frac{1}{2}\right) = \frac{(2n-1)!!}{2^n} \sqrt{\pi}, (n \in \mathbb{Z}_+).$$

Esercizio 2 ([3, n. 10.7 pag. 400]). Risolvere le seguenti equazioni differenziali:

$$\begin{array}{lll} 1. u' = e^{-u} & 5. u' = 1 + u^2 & 9. u' = u(u-1)(2t-1) \\ 2. u' = tu^2 & 6. u' = u^2 + u & 10. u' = (1+2t)e^{-u} \\ 3. u' = \frac{u+1}{t+1} & 7. u' = t(1+u) & 11. tu' + u^2 = 3u - 2 \\ 4. u' = \frac{t}{u} & 8. u' = \frac{t + \sin t}{u} & 12. \frac{tu'}{u} = 1 + 4t^4 \end{array}$$

Esercizio 3 ([4, n. 13.5]). Trovare il limite puntuale delle seguenti successioni di funzioni, e dimostrare che la convergenza non è uniforme in $[0, \pi]$.

$$1. \sqrt[n]{\sin x} \quad 2. \sin^n x \quad 3. \frac{nx}{1+n^4x^4} \quad 4. \frac{nx}{1+nx}$$

Esercizio 4 (PFB 22/06/05, n. 1.1). Si consideri la funzione

$$f(x) = \int_x^{2x} \frac{\sin t}{t^2} dt.$$

- 1) Determinare il dominio di f e dire se f è pari o dispari.
- 2) Calcolare $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x)$ e $\lim_{x \rightarrow 0^+} f(x)$.
- 3) Dimostrare che f si può estendere con continuità a una funzione \tilde{f} definita su tutto \mathbb{R} .
- 4) Dimostrare che \tilde{f} è Lipschitz.

Esercizio 5 (PFB 13/06/07, n. 1.2). Sia $f: [0, +\infty)$ la funzione definita da

$$f(x) = \int_1^x \frac{e^t}{t} dt.$$

(i) Si verifichi che

$$f(x) = \int_e^{e^x} \frac{1}{\log t} dt \quad \forall x \in (0, \infty)$$

(ii) Si dimostri che f è continua crescente e si dica per quali $x \in \mathbb{R}_+$ si ha $f(x) \geq 0$.

(iii) Si dimostri che, se $x \geq 1$, allora

$$\frac{e^x - e}{x} \leq f(x) \leq e^x - e$$

mentre se $x \in (0, 1]$,

$$e \log x \leq f(x) \leq (1+x) \log(x).$$

(iv) Si calcolino i limiti

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} e^{-x} f(x), \quad \lim_{x \rightarrow 0^+} x f(x).$$

Esercizio 6 (PFB 03/10/07, n. 1.2). Studiare l'applicabilità del criterio di Leibniz alla serie

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^{n-1} n^3}{e^n - n^2}$$

[Suggerimento. Potrebbe essere utile studiare la funzione $f(x) = \frac{x^3}{e^x - x^2}$.]

GEOMETRIA

Esercizio 7 ([1, n. 5. pag. 161]). Si provi che un campo \mathbb{K} possiede solamente gli ideali banali (ossia $\{0\}$ e \mathbb{K}).

Esercizio 8 (PFB 01/07/03, n. 2.1). Sia a un numero reale e sia $A \in M_3(\mathbb{R})$

la seguente matrice: $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & a \end{pmatrix}$.

(a) Calcolare il polinomio caratteristico di A ;

(b) determinare i valori di a per i quali A è diagonalizzabile.

Esercizio 9 (PFB 07/10/05, n. 2.4). Dimostrare che l'insieme di tutte le funzioni $y = f(x): \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ che soddisfano l'equazione differenziale

$$\ddot{y} - y = 0$$

è uno spazio vettoriale di dimensione 2 su \mathbb{R} .

Esercizio 10 (PFB 01/02/06, n. 2.1). Trovare tutti i valori di $k \in \mathbb{R}$ per cui esiste una matrice quadrata reale M tale che $A = M^t M$, dove

$$A = \begin{pmatrix} 2 & k \\ k & 8 \end{pmatrix}$$

Trovare, inoltre M quando $k = \sqrt{7}$.

Esercizio 11 (PFB 01/02/06, n. 2.2). Siano α_n, β_n i numeri interi definiti da $(3+4i)^n \equiv \alpha_n + \beta_n i$, per $n \geq 1$. Dimostrare, per induzione su n , che risulta $\alpha_n \equiv 3 \pmod{5}$ e $\beta_n \equiv 4 \pmod{5}$, per ogni $n \geq 1$. Stabilire inoltre se $\frac{3}{5} + \frac{4}{5}i$ è una radice m -sima dell'unità per qualche $m \geq 1$.

Esercizio 12 (PFB 13/06/07, n. 2.2). Siano A e B due matrici $n \times n$. Si dimostri che $\text{tr}(AB) = \text{tr}(BA)$ (con tr si denota la traccia, cioè la somma degli elementi diagonali di una matrice).

Riferimenti bibliografici

- [1] Giulia Maria Piacentini Cattaneo. *Algebra: un approccio algoritmico*. Decibel, 2007.
- [2] Luigi Chierchia. *Lezioni di Analisi matematica 2*. Aracne, 2002.
- [3] Enrico Giusti. *Analisi Matematica 1*. Bollati Boringhieri, 2002.
- [4] Enrico Giusti. *Analisi Matematica 2*. Bollati Boringhieri, 2003.

PFB - Tutorato 3

I sessione a.a. 08/09

Tutore: Dott. Giulio Pellitta

30 maggio 2008

ANALISI

- Es. 1 $\Gamma(1/2)$ si può calcolare usando le coordinate polari o a partire dall'integrale della densità di una gaussiana standard. Il resto, una volta dimostrato con una integrazione per parti che $\Gamma(z+1) = z\Gamma(z)$, è immediato per induzione.
- Es. 3 Le funzioni 1, 2 e 4 sono discontinue rispettivamente in 0 , $\pi/2$ e 0 . La 3 vale identicamente $1/2$ su $x = 1/n$ e non va a zero (limite puntuale).
- Es. 6 La funzione $f(x)$ è definitivamente decrescente a zero (polinomio su esponenziale), quindi $0 \leq f(n) \searrow 0$ definitivamente.

GEOMETRIA

- Es. 7 Se I è un ideale non banale contiene $i \neq 0$ e poiché siamo in un campo, i è invertibile. Quindi $1 = i \cdot i^{-1} \in I$ per definizione di ideale, da cui $x = 1 \cdot x \in I \forall x$ per la stessa ragione. Ovvero $\{0\} \subsetneq I \Rightarrow I = \mathbb{K}$
- Es. 12

$$\operatorname{tr}(AB) = \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^n a_{ik} b_{ki} = \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^n b_{ki} a_{ik} = \sum_{k=1}^n \sum_{i=1}^n b_{ki} a_{ik} = \operatorname{tr}(BA).$$

PFB - Tutorato 4

I sessione a.a. 08/09

Tutore: Dott. Giulio Pellitta

9 giugno 2008

ANALISI

Esercizio 1 ([1, n. 2.14 pag. 35]). Dimostrare la disuguaglianza di Jensen:
Se f è una funzione convessa e x una variabile casuale allora:

$$E[f(X)] \geq f(E[X]).$$

[Suggerimento: dimostrare, dato $f(\lambda x_1 + (1-\lambda)x_2) \leq \lambda f(x_1) + (1-\lambda)f(x_2)$, che, se $\sum p_i = 1$ e $p_i \geq 0$, $\sum_{i=1}^n p_i f(x_i) \geq f(\sum_{i=1}^n p_i x_i)$. Procedere per ricorsione.]

Esercizio 2 (PFB 20/02/03). Si dimostri che la seguente successione di funzioni

$$f_n(x, y) = \frac{2^n(x+y)}{1+n2^n(x^2+y^2)}$$

converge puntualmente su tutto \mathbb{R}^2 . Si dimostri che la convergenza non è uniforme.

Esercizio 3 (PFB 02/02/04, n. 1.1). Calcolare il limite seguente

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left(\sum_{k=1}^n \frac{1}{2^k} \right)^{2^n}.$$

Esercizio 4 (PFB 06/10/04, n. 1.2). Sia $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione convessa. Dimostrare che esiste il limite

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{f(x)}{x}.$$

Esercizio 5 (PFB 06/10/04, n. 1.4). Si consideri il sistema di equazioni differenziali nel piano

$$\begin{cases} \dot{x} = 2yx^2(x^2 + 2y^2 - 1), \\ \dot{y} = -2xy^2(2x^2 + y^2 - 1). \end{cases}$$

- Verificare che il sistema ammette una costante del moto $H(x, y)$ e determinarla.
- Determinare i punti d'equilibrio del sistema e discuterne la stabilità.
- Discutere qualitativamente il moto del sistema.

Esercizio 6 (PFB 13/06/07, n. 1.6). *Dissertazione teorica.*

- Si enunci il teorema di differenziazione sotto segno di integrale. Non è richiesta la dimostrazione.
Come applicazione, si risolva il seguente esercizio.
Sia $f: (0, +\infty) \rightarrow \mathbb{R}$ la funzione definita da

$$f(x) = \int_0^{\infty} \frac{e^{-xt}}{1+t} dt.$$

- Dimostrare, giustificando tutti i passaggi, che $f \in C^1(0, +\infty)$.
- Dimostrare che

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = 0.$$

- Esprimere $f'(x)$ in termini di $f(x)$; in altre parole, trovare un'equazione differenziale del primo ordine risolta da f .
- Risolvere l'equazione differenziale e ricavare un'espressione per f diversa da quella data sopra.

Esercizio 7 (PFB 30/01/08, n. 1.1). Sia $\{y_k\}_{k \geq 0}$ una successione di numeri non negativi. Si supponga che, per delle costanti $c, \epsilon > 0$ e $b > 1$, valga la seguente relazione di ricorsione:

$$y_{k+1} \leq cb^k y_k^{1+\epsilon}.$$

- Dimostrare per induzione che

$$y_k \leq c \frac{(1+\epsilon)^{k-1}}{\epsilon} b^{\frac{(1+\epsilon)^k - 1}{\epsilon}} y_0^{(1+\epsilon)^k}.$$

- Se inoltre

$$y_0 \leq c^{-\frac{1}{\epsilon}} b^{-\frac{1}{\epsilon^2}}$$

dimostrare che

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} y_k = 0.$$

GEOMETRIA

Esercizio 8. Sia $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ e $\mathcal{U} = \{X \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) | XA = AX\}$. Dimostrare che \mathcal{U} è sottospazio di $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ e calcolarne una base e la dimensione. Esistono in \mathcal{U} matrici invertibili?

Esercizio 9 (PFB 01/10/03, n. 2.1). Siano $v_1 = (0, 0, 1, 1), v_2 = (0, 1, 1, 0) \in \mathbb{R}^4$ e sia $F: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ un'applicazione lineare tale che $\langle v_1, v_2 \rangle_C \subset N(F), F(E_4) = E_3, F(E_1) = cE_1$ per qualche numero reale c , dove E_1, E_2, E_3, E_4 è la base canonica di \mathbb{R}^4 .

- Determinare una matrice di F ;
- trovare basi per gli autospazi di F ;
- determinare i valori di c per i quali F è diagonalizzabile.

Esercizio 10 (PFB 23/06/04, n. 2.2). 1. Provare che se $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, allora A e la sua trasposta hanno gli stessi autovalori.

- Dare un esempio di matrice $A \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ tale che A e $e^t A$ non hanno gli stessi autovettori.
- Sia $A \in GL_n(\mathbb{R})$. Stabilire la relazione che intercorre tra gli autovalori di A e quelli di A^{-1} .

Esercizio 11 (PFB 01/02/07, n. 2.2). Sia \mathbb{P}_3 lo spazio vettoriale dei polinomi di grado minore o uguale a 3. Si scriva $22 + 11x - 6x^2 + x^3$ come combinazione lineare dei polinomi $1, (x-2), (x-2)^2$ e $(x-2)^3$. Si dimostri che $\{1, (x-2), (x-2)^2, (x-2)^3\}$ è una base di \mathbb{P}_3 .

Esercizio 12 (PFB 03/10/07, n. 2.3). Nello spazio affine \mathbb{R}^3 sia r la retta di equazioni parametriche

$$(x, y, z) = (1+t, 1-t, 0)$$

Si determini una retta s passante per il punto $(0, 2, 0)$ in modo tale che il piano contenente r e s contenga anche l'origine degli assi coordinati; la retta s è unica?

Esercizio 13 (PFB 30/01/08, n. 2.2). Sia A una matrice 2×2 a coefficienti reali, non diagonale; si dimostri che se A è simmetrica e ortogonale allora $\det(A) = -1$.

Riferimenti bibliografici

- [1] David J. C. MacKay. *Information Theory, Inference, and Learning Algorithms*. Cambridge University Press, 2003. available from <http://www.inference.phy.cam.ac.uk/mackay/itila/>.

PFB - Tutorato 4

I sessione a.a. 08/09

Tutore: Dott. Giulio Pellitta

9 giugno 2008

ANALISI

Es. 1 Poniamo $\lambda_k = \frac{p(x_k)}{\sum_{i=k}^I p(x_i)}$ e calcoliamo $\prod_{j=1}^i (1 - \lambda_j)$ e $[\prod_{j=1}^{i-1} (1 - \lambda_j)] \lambda_i$. Faremo vedere che applicando $i < I$ volte la definizione di convessità, possiamo stimare $f(\mathbb{E}(X))$ con $p_1 f(x_1) + \dots + [\prod_{j=1}^{i-1} (1 - \lambda_j)] \lambda_i f(x_i) + \prod_{j=1}^i (1 - \lambda_j) f\left(\frac{\sum_{j=1}^i p_j x_j}{(1 - \lambda_1) \dots (1 - \lambda_i)}\right)$. Notiamo che $1 - \lambda_i = \frac{\sum_{j=i+1}^I p_j}{\sum_{j=i}^I p_j}$.

Dimostriamo per induzione che $\prod_{j=1}^i (1 - \lambda_j) = \frac{\sum_{j=i+1}^I p_j}{\sum_{j=1}^I p_j}$. Se $i = 1$ allora, per definizione, $1 - \lambda_1 = 1 - p_1 = \frac{\sum_{j=2}^I p_j}{\sum_{j=1}^I p_j}$. Supponiamo vera la tesi per i e dimostriamola per $i + 1$: $\prod_{j=1}^{i+1} (1 - \lambda_j) = \prod_{j=1}^i (1 - \lambda_j) (1 - \lambda_{i+1}) = \left[\frac{\sum_{j=i+1}^I p_j}{\sum_{j=1}^I p_j}\right] \left[1 - \frac{p_{i+1}}{\sum_{j=i+1}^I p_j}\right] = \left[\frac{\sum_{j=i+1}^I p_j}{\sum_{j=1}^I p_j}\right] \frac{[\sum_{j=i+1}^I p_j] - p_{i+1}}{\sum_{j=i+1}^I p_j} = \frac{\sum_{j=i+2}^I p_j}{\sum_{j=1}^I p_j}$. Ora procediamo con quanto anticipato: applicando la definizione di convessità una volta otteniamo

$$f(\mathbb{E}(X)) = f\left(p_1 x_1 + (1 - \lambda_1) \frac{\sum_{j=2}^I p_j x_j}{1 - \lambda_1}\right) \leq p_1 f(x_1) + (1 - \lambda_1) f\left(\frac{\sum_{j=2}^I p_j x_j}{1 - \lambda_1}\right).$$

Supponiamo dunque vera la tesi per i e dimostriamola per $i + 1$. Se all' i -simo passo abbiamo ottenuto che $f(\mathbb{E}(X)) \leq p_1 f(x_1) + \dots + [\prod_{j=1}^{i-1} (1 - \lambda_j)] \lambda_i f(x_i) + \prod_{j=1}^i (1 - \lambda_j) f\left(\frac{\sum_{j=i+1}^I p_j x_j}{(1 - \lambda_1) \dots (1 - \lambda_i)}\right)$, allora ci basta dimostrare che $[\prod_{j=1}^i (1 - \lambda_j)] f\left(\frac{\sum_{j=i+1}^I p_j x_j}{(1 - \lambda_1) \dots (1 - \lambda_i)}\right) \leq [\prod_{j=1}^i (1 - \lambda_j)] \lambda_{i+1} f(x_{i+1}) + [\prod_{j=1}^{i+1} (1 - \lambda_j)] f\left(\frac{\sum_{j=i+2}^I p_j x_j}{(1 - \lambda_1) \dots (1 - \lambda_{i+1})}\right)$. Ma questo segue direttamente dalla definizione di convessità ponendo $s = x_{i+1}$ e $t = \frac{\sum_{j=i+1}^I p_j}{\sum_{j=i+2}^I p_j} \frac{\sum_{j=i+2}^I p_j x_j}{\sum_{j=i+1}^I p_j} = \frac{\sum_{j=i+2}^I p_j x_j}{\sum_{j=i+1}^I p_j}$.

Es. 2 $f_n(0, 0) = 0 \forall n$. Se $(x, y) \neq (0, 0)$, allora $f_n(x, y)$ va a zero come $\frac{1}{n}$. Dal gradiente $\nabla f_n = \left(\frac{2^n [1+n2^n(x^2+y^2)] - 2^n(x+y)[n2^{n+1}x]}{[1+n2^n(x^2+y^2)]^2}, \frac{2^n [1+n2^n(x^2+y^2)] - 2^n(x+y)[n2^{n+1}y]}{[1+n2^n(x^2+y^2)]^2}\right)$

e dalla simmetria delle f_n , si vede che il massimo si ottiene in $(x_n, y_n) = \left(\frac{1}{\sqrt{n2^n}}, \frac{1}{\sqrt{n2^n}}\right)$. Infine $f_n(x_n, y_n) = \frac{2^n \cdot 2 \left(\frac{1}{\sqrt{n2^n}}\right)^2}{1+n2^n \cdot 2 \left(\frac{1}{n2^{n+1}}\right)} = \frac{2 \cdot \frac{1}{2}}{1+n2^n \cdot \frac{2}{n2^{n+1}}} = \frac{1}{1+n2^n} \rightarrow 0$.

Es. 3 Com'è ben noto $\sum_{k=1}^n \frac{1}{2^k} = \frac{1}{2} \frac{1 - \frac{1}{2}^n}{1 - \frac{1}{2}} = 1 - \frac{1}{2^n}$. Quindi $\left(1 - \frac{1}{2^n}\right)^{2^n} \rightarrow e^{-1}$.

Es. 4 Una funzione f si dice convessa se $f(\lambda a + (1 - \lambda)b) \leq \lambda f(a) + (1 - \lambda)f(b)$, $\lambda \in (0, 1)$ (ovvero il grafico della funzione sta sotto la corda. Questa condizione è equivalente a $\Delta_{u,v} \leq \Delta_{v,w} \forall u < v < w$ (ovvero i rapporti incrementali sono crescenti): basta porre $u = a, v = \lambda a + (1 - \lambda)b, w = b$. Quindi $\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{f(x)}{x} = \lim_{x \rightarrow \infty} \frac{f(x) - f(a)}{x - a}$, dove il secondo limite esiste perché i rapporti incrementali sono monotoni crescenti.

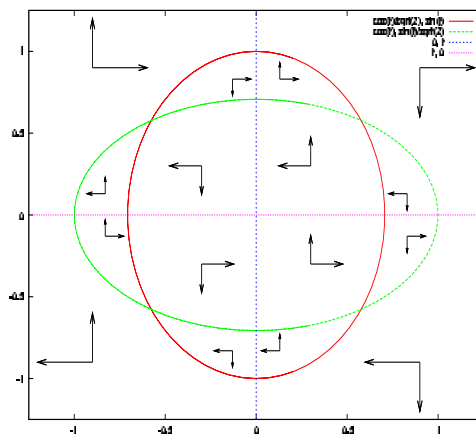


Figura 1: Versi di percorrenza.

Es. 5 Se $\frac{\partial H}{\partial x} = -y$ e $\frac{\partial H}{\partial y} = x$, allora H è una costante del moto; equivalentemente $H(x, y) = -\int y dx = \int x dy = x^2 y^4 + y^2 x^4 - x^2 y^2 + c(x) + k(y)$. Ponendo $c(x) = k(y) = 0$, si ha $H(x, y) = x^2 y^2 (x^2 + y^2 - 1)$. Quindi la curva di livello Γ_0 è costituita dalla circonferenza di raggio 1 (che

contiene i due ellissi in figura) e gli assi cartesiani, che sono costituiti da punti di equilibrio. L'intersezione dei due ellissi $x^2 + 2y^2 = 1$ e $2x^2 + y^2 = 1$ consiste di quattro punti di equilibrio instabili, come si vede dall'analisi dei versi di percorrenza o dallo studio del sistema linearizzato:

$$A\left(\pm \frac{1}{\sqrt{3}}, \pm \frac{1}{\sqrt{3}}\right) = \begin{pmatrix} \frac{4}{9} & \frac{8}{9} \\ -\frac{8}{9} & -\frac{4}{9} \end{pmatrix}, \lambda_{1,2} = \pm \sqrt{\frac{48}{81}}, \quad A\left(\pm \frac{1}{\sqrt{3}}, \mp \frac{1}{\sqrt{3}}\right) = \begin{pmatrix} -\frac{4}{9} & \frac{8}{9} \\ -\frac{8}{9} & \frac{4}{9} \end{pmatrix}, \lambda_{1,2} = \pm \sqrt{\frac{48}{81}}.$$

Es. 6 Se $\frac{\partial g(x,t)}{\partial x}$ esiste ed è continua per ogni x e t ed è dominata in modulo da $h(t)$ ad integrale convergente per ogni x , allora $\int_{[a,b]} \frac{\partial g(x,t)}{\partial x} dt = \frac{d}{dx} \int_{[a,b]} g(x,t) dt$. Posto dunque $g(x,t) = \frac{e^{-xt}}{1+t}$ allora g soddisfa le condizioni del teorema con $h(t) = \min(1, \frac{e^{-t}}{1+t})$. Quindi, essendo g l'integrale di una funzione continua su $(0, +\infty)$, è ivi derivabile. Se $x \rightarrow +\infty$, posso assumere $x \geq 1$ da cui $\frac{e^{-xt}}{1+t} \leq \frac{e^{-t}}{1+t}$ e quindi per il Teorema di convergenza dominata posso passare al limite sotto segno di integrale e concludere che $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = 0$. Derivando sotto segno di integrale si ottiene che $f'(x) = -xf(x)$, che divisa per $f(x)$ e integrata tra $a > 0$ ed x dà (esponenziando) $f(x) = f(a)e^{-\frac{x}{a} + \frac{a}{x}}$.

Es. 7 Per $k = 0$ si ha $y_0 \leq y_0$ e non c'è nulla da dimostrare. Dimostriamo la tesi per $k + 1$:

$$\begin{aligned} y_{k+1} &\leq cb^k y_k^{1+\epsilon} \leq cb^k \left(c \frac{(1+\epsilon)^k - 1}{\epsilon} b \frac{(1+\epsilon)^{k-1} - 1}{\epsilon^2} - \frac{k}{\epsilon} y_0^{(1+\epsilon)^k} \right)^{1+\epsilon} = cb^k y_0^{(1+\epsilon)^{k+1}} \left(c \frac{(1+\epsilon)^k - 1}{1+\epsilon-1} b \frac{(1+\epsilon)^{k-1} - 1}{\epsilon(1+\epsilon-1)} - \frac{k}{\epsilon} \right)^{1+\epsilon} \\ &= c \frac{(1+\epsilon)^{k+1} - 1}{\epsilon} b \frac{(1+\epsilon)^{k+1} - 1}{\epsilon^2} - \frac{k+1}{\epsilon} y_0^{(1+\epsilon)^{k+1}} \end{aligned}$$

GEOMETRIA

Es. 8 Dimostrare che U è un sottospazio è seplice. Date $M, N \in U$ e $\lambda \in R$ si ha

$$A(M + N) = AM + AN = MA + NA = (M + N)A, \quad A(\lambda M) = \lambda AM = \lambda MA = (\lambda M)A.$$

In particolare, data $M \in U$ si ha $-M = -1 \cdot M \in U$ e quindi $0 = M + (-M) \in U$.

Sia $X = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ una matrice generica. Allora imponiamo che $AX = XA$.

$$AX = \begin{pmatrix} c & d \\ 2a - c & 2b - d \end{pmatrix}, \quad XA = \begin{pmatrix} 2b & a - b \\ 2d & c - d \end{pmatrix}.$$

Ne deduciamo allora che

$$\begin{cases} c = 2b \\ d = a - b \end{cases}.$$

Ovviamente A commuta con sé stessa quindi $A \in U$. Inoltre, anche I (la matrice identità) commuta con A . Dal momento che dall'equazione precedente, U ha dimensione 2 e A e I non sono l'una multipla dell'altra, allora $\{A, I\}$ è una base di U . In particolare U contiene almeno un elemento invertibile (la matrice I).

Es. 10 Per le proprietà del determinante $\det(A - \lambda I) = \det({}^t(A - \lambda I)) = \det({}^t A - \lambda I)$. Se $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -1 \end{pmatrix}$, i suoi autovettori sono della forma $(t, -t)$, mentre quelli della trasposta sono (t, t) . Se A è invertibile, allora $x = Ix = A^{-1}(Ax) = A^{-1}\lambda x = \lambda' \lambda x \Rightarrow \lambda' = \lambda^{-1}$.