

## AM2 2010-11: Tracce delle lezioni- II Settimana

### SPAZI METRICI

Sia  $X$  un insieme. Una  $d : X \times X \rightarrow [0, +\infty)$  tale che

- (i)  $0 \leq d(u, v), \quad \forall u, v \in \mathbf{R}^n \quad d(u, v) = 0 \Leftrightarrow u = v$  (positività)
- (ii)  $d(u, v) = d(v, u) \quad \forall u, v \in \mathbf{R}^n$  (simmetria)
- (iii)  $d(u, v) \leq d(u, w) + d(w, v) \quad \forall u, v, w \in \mathbf{R}^n$  (diseguaglianza triangolare)

si chiama **distanza o metrica** su  $X$  e  $(X, d)$  si chiama **spazio metrico** .

**Metrica associata a una norma** . Sia  $(V, \|\cdot\|)$  spazio normato. Allora

$$d(u, v) := \|u - v\| \quad \text{é una metrica su } V$$

**Insiemi aperti, chiusi** . Sia  $(X, d)$  spazio metrico. Siano  $r > 0$  e  $x_0 \in X$ . Scriveremo

$$B_r(x_0) := \{x \in X : d(x, x_0) < r\}$$

$B_r(x_0)$  é la **palla aperta di raggio  $r$  e centro  $x_0$** . Se  $V$  é spazio normato, é

$$B_r(x_0) = rB_1 + x_0 := \{rx + x_0 : x \in B_1\} = B_r + x_0 = \{x + x_0 : x \in B_r\}, \quad B_r := B_r(0)$$

$O \subset X$  é **aperto** se  $\forall u \in O \exists r > 0 : B_r(u) \subset O$ .  $F \subset X$  é **chiuso** se  $F'$  é aperto.

### SUCCESSIONI CONVERGENTI in uno SPAZIO METRICO

Sia  $(X, d)$  spazio metrico. Siano  $x_k, x \in X$ . Allora

$$x_k \rightarrow_k x \Leftrightarrow d(x_k, x) \rightarrow_k 0$$

Se  $V$  é spazio normato,  $v_k \rightarrow_k v \Leftrightarrow \|v_k - v\| \rightarrow_k 0$ .

In  $\mathbf{R}^n$ , munito della norma euclidea  $\|\cdot\|_2$ :  $v_k \rightarrow_k v$  in  $\mathbf{R}^n \Leftrightarrow \|v_k - v\|_2 \rightarrow_k 0$ .

(i) Sia  $u_k = (x_{k,1}, \dots, x_{k,n})$ ,  $u = (x_1, \dots, x_n)$ , allora

$$v_k \rightarrow_k v \Leftrightarrow \sum_{j=1}^n |x_{k,j} - x_j|^2 \rightarrow_k 0 \Leftrightarrow x_{k,1} \rightarrow_k x_1, \dots, x_{k,n} \rightarrow_k x_n$$

(ii)  $u_k$  converge  $\Rightarrow \sup_k \|u_k\| < +\infty$  (ma non viceversa)

(iii)  $u_k \rightarrow u, v_k \rightarrow v \Rightarrow tu_k + sv_k \rightarrow tu + sv \quad \forall t, s \in \mathbf{R}$

In  $C([a, b])$  con  $\|f\|_\infty$ :  $f_n \rightarrow f \Leftrightarrow f_n$  converge a  $f$  uniformemente in  $[a, b]$ .

## CONTINUITÁ

Siano  $(X, d)$  e  $(Y, \rho)$  spazi metrici,  $x_0 \in A \subset X$ ; una  $f : A \rightarrow Y$  é continua in  $x_0$  se

$$\forall \epsilon > 0 \exists \delta_\epsilon > 0 : d(x, x_0) \leq \delta_\epsilon \Rightarrow \rho(f(x), f(x_0)) \leq \epsilon$$

ovvero  $\forall \epsilon > 0, \exists \delta := \delta_\epsilon : f(B_\delta(x_0)) \subset B_\epsilon(f(x_0))$ .

$f$  si dice continua in  $A$  se é continua in ogni punto di  $A$ .  $C(A, \mathbf{R}^n)$  indicherá la classe delle funzioni continue in  $A$  a valori in  $\mathbf{R}^n$  ( $C(A) := C(A, \mathbf{R})$ ).

**UN ESEMPIO IMPORTANTE.** Sia  $(V, \|\cdot\|)$  spazio normato. Allora  $x \rightarrow \|x\|$  é funzione continua.

Segue da  $|\|x\| - \|y\|| \leq \|x\| + \|y\| \quad \forall x, y \in V$ . Infatti,  $\|x\| = \|x - y + y\| \leq \|x - y\| + \|y\| \Rightarrow \|x\| - \|y\| \leq \|x - y\|$  e, scambiando  $x$  con  $y$ ,  $\|y\| - \|x\| \leq \|y - x\|$ .

Nota. Naturalmente in  $V$  puó esistere un'altra norma, diciamo  $\|\cdot\|_1$ , che non é continua in  $(V, \|\cdot\|)$ . Ad esempio, la norma  $\|\cdot\|_\infty$  su  $C([0, 1])$  dotato della norma integrale  $\|\cdot\|_1$  non é continua, perché, ad esempio,  $\int_0^1 t^n dt \rightarrow_n 0$  ma  $\sup_{t \in [0, 1]} t^n = 1 \quad \forall n \in \mathbf{N}$ .

Che  $\|\cdot\|_\infty$  non sia continua segue allora dalla

**Proposizione 1** Sia  $f : A \rightarrow Y, x \in A$ . Allora

- (i)  $f$  é continua in  $x \Leftrightarrow (x_n \in A, x_n \rightarrow_n x \Rightarrow f(x_n) \rightarrow f(x))$
- (ii) Se  $Y = \mathbf{R}^m$  e  $f = (f_1, \dots, f_m)$ ,  $f$  é continua in  $x \Leftrightarrow$  le  $f_j$  sono continue in  $x$ .

La dimostrazione di (i) é come nel caso  $f : \mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R}$ .

La (ii) segue dal fatto che  $f(x_n) \rightarrow f(x) \Leftrightarrow f_j(x_n) \rightarrow f_j(x)$  per  $j = 1, \dots, m$ .

**Proposizione 2**

$f$  é continua  $\Leftrightarrow (O \in \mathcal{O} \Rightarrow f^{-1}(O) \in \mathcal{O}) \Leftrightarrow (F \text{ chiuso} \Rightarrow f^{-1}(F) \text{ é chiuso})$   
 $\Rightarrow$ : sia  $x \in f^{-1}(O)$ , ovvero  $f(x) \in O$  e quindi  $B_\epsilon(f(x)) \subset O$  per un  $\epsilon > 0$ . Ma, per continuitá, esiste  $\delta > 0$  tale che  $f(B_\delta(x)) \subset B_\epsilon(f(x)) \subset O$  e quindi  $B_\delta(x) \subset f^{-1}(O)$ .  
 $\Leftarrow$ :  $f^{-1}(B_\epsilon(f(x)))$  aperto  $\Rightarrow \exists \delta > 0$  tale che  $B_\delta(x) \subset f^{-1}(B_\epsilon(f(x))) \Rightarrow f(B_\delta(x)) \subset B_\epsilon(f(x))$  che dice appunto che  $f$  é continua in  $x$ .

**Proposizione 3** Siano  $A \subset \mathbf{R}^n, f, g : A \rightarrow \mathbf{R}^m$  continue in  $u \in A$ . Allora

- (i)  $\alpha f + \beta g$  é continua in  $u \quad \forall \alpha, \beta \in \mathbf{R}$
- (ii) se  $m = 1$ ,  $fg$  é continua in  $u$  e, se  $g(u) \neq 0$  anche  $\frac{f}{g}$  é continua in  $u$
- (iii) se  $f(A) \subset B$  e  $\phi : B \rightarrow \mathbf{R}^p$  é continua in  $f(u)$ , allora  $\phi \circ f$  é continua in  $u$ .

## TRASFORMAZIONI LINEARI CONTINUE.

Siano  $(E_i, \|\cdot\|_i), i = 1, 2$  spazi normati,  $L : E_1 \rightarrow E_2$  lineare. Allora:

- (i)  $L$  é continua in  $E_1 \iff L$  é continua in zero.  
(ii)  $L$  é continua  $\iff \exists c = c_L$  tale che  $\|Lx\|_2 \leq c\|x\|_1 \quad \forall x \in E_1$

Prova di  $\Leftarrow$  in (i). Da  $L$  é continua in zero, segue che

$$u_n \rightarrow u \implies u_n - u \rightarrow 0 \implies Lu_n - Lu = L(u_n - u) \rightarrow 0$$

Prova di  $\implies$  in (ii). Dalla continuitá di  $L$  in 0 segue che  $\exists c > 0 : \|u\|_1 \leq \frac{1}{c} \implies \|Lu\|_2 \leq 1$  e quindi

$$\|L(\frac{u}{c\|u\|_1})\|_2 \leq 1 \implies \|Lu\|_2 \leq c\|u\|_1$$

**Lo spazio  $\mathcal{L}(E_1, E_2)$ .**

L'insieme delle trasformazioni lineari  $L$  tra due spazi lineari  $E_1$  e  $E_2$ , dotato delle operazioni

$$(L_1 + L_2)(x) := L_1x + L_2x, \quad (tL)(x) := tL(x)$$

é chiaramente lineare. Siccome, poi, la combinazione lineare di funzioni continue é anch'essa continua, l'insieme  $\mathcal{L}(E_1, E_2)$  delle trasformazioni lineari continue é spazio vettoriale. La funzione su  $\mathcal{L}(E_1, E_2)$  definita come

$$\|L\| := \sup_{x \neq 0} \frac{\|Lx\|}{\|x\|} = \sup_{\|x\| \leq 1} \|Lx\|, \quad L \in \mathcal{L}(E_1, E_2)$$

é, come é facile verificare, una norma su  $\mathcal{L}(E_1, E_2)$ .

**NOTA Non tutte le trasformazioni lineari sono continue.**

Se, ad esempio,  $E_1 = E_2 = C([0, 1])$  e  $\|f\|_1 = \int_0^1 |f|$ ,  $\|f\|_2 = \|f\|_\infty$ , allora  $Lf := f$ , ovviamente lineare, non é continua: se  $f_n(t) = t^n$ , allora  $\|f_n\|_1 \rightarrow 0$  mentre  $\|f_n\|_\infty \equiv 1$ .

Un altro esempio.  $Lf = f'$ ,  $f \in C_0^\infty(\mathbf{R})$  dotato della norma  $\|f\|_\infty := \sup_{\mathbf{R}} |f(t)|$ .

Infatti, data  $f \in C_0^\infty$ ,  $f \neq 0$  e, posto  $f_n(t) := f(nt)$ , é

$$\|f_n\|_\infty \equiv \|f\|_\infty, \quad \|Lf_n\|_\infty = \|nf'\|_\infty = n \sup_{\mathbf{R}} |f'(t)| \rightarrow_n \infty$$

Tuttavia

**Ogni  $l : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}$  lineare é continua, ogni  $L : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^m$  lineare é continua**

Per provarlo, supponiamo  $\mathbf{R}^n, \mathbf{R}^m$  dotati della norma euclidea (ma, come vedremo, la cosa vale quali che siano le norme). Intanto,

$$\exists a \in \mathbf{R}^n : l(x) = \langle a, x \rangle \quad \forall x \in \mathbf{R}^n$$

e quindi la continuitá di  $l$  segue da Cauchy-Schwartz:  $|l(x)| \leq \|a\| \|x\|$ .

La continuitá di  $L$  segue dal fatto che, se  $e_j, f_i$  sono basi canoniche in  $\mathbf{R}^n, \mathbf{R}^m$ , allora  $L$  si scrive

$$L(x) = L\left(\sum_{j=1}^n x_j e_j\right) = \sum_{j=1}^n x_j L(e_j) = \sum_{j=1}^n x_j \left[\sum_{i=1}^m a_{ij} f_i\right] = \sum_{i=1}^m \left(\sum_{j=1}^n a_{ij} x_j\right) f_i$$

per certi  $a_{ij}$ , cioé le componenti di  $L$  sono forme lineari, quindi continue. Ne deriva che  $L$  é continua.

ALTRI ESEMPI:

(i) i polinomi in  $x_1, \dots, x_n$ ,  $\exp(x_1^2 + \dots + x_n^2)$ ,  $\sin(x_1 \dots x_n)$ , sono funzioni continue.

(ii) Sia  $f(x, y) := \frac{xy^n}{(x^2+y^2)^2}$  se  $x^2 + y^2 \neq 0$ ,  $f(0, 0) = 0$

Se  $n \geq 4$ ,  $f$  é continua in  $(0, 0)$ :  $|2xy| \leq x^2 + y^2 \Rightarrow \left|\frac{xy^n}{(x^2+y^2)^2}\right| \leq \frac{y^2|y|^{n-3}}{x^2+y^2} \leq |y|^{n-3}$

Se  $n = 3$ ,  $f$  é discontinua in  $(0, 0)$  perché  $f(x, mx) = \frac{m^3}{(1+m^2)^2} \quad \forall x \neq 0$ .

Se  $n = 1, 2$ , da  $f(x, mx) = \frac{m^3}{x^{3-n}(1+m^2)^2}$  segue che  $f$  non é limitata attorno a  $(0, 0)$ , e quindi non é continua in  $(0, 0)$  perché  $g$  continua in  $u \Rightarrow$

$$\exists \delta > 0 : \|g(v)\| \leq \|g(v) - g(u)\| + \|g(u)\| \leq 1 + \|g(u)\| \quad \text{se} \quad \|v - u\| \leq \delta.$$

Notiamo che, fissato  $y$ ,  $x \rightarrow f(x, y)$  é continua, e lo é anche  $y \rightarrow f(x, y)$  per ogni fissato  $x$ , e cioé quale che sia  $n \in \mathbf{N}$ . La 'continuitá in  $x$  ed  $y$ ' é quindi una proprietá molto piú debole della 'continuitá nel complesso delle variabili'.

(iii) Sia  $f(x, y) = xy \log(x^{2n} + y^{2m})$ ,  $f(0, 0) = 0$ . Proviamo che  $f$  é continua (anche) in  $(0, 0)$ . Possiamo supporre  $|x| + |y| \leq 1$  e  $n \geq m$ . Da  $|xy|^n \leq \frac{1}{2}(|x|^{2n} + |y|^{2n})$  segue  $|xy \log(x^{2n} + y^{2m})| \leq (|x|^{2n} + |y|^{2m})^{\frac{1}{n}} \log(x^{2n} + y^{2m}) \leq \epsilon$  se  $(x^{2n} + y^{2m}) \leq \delta$  per un  $\delta = \delta_\epsilon$  opportuno, perché  $t^{\frac{1}{n}} \log t \rightarrow 0$  al tendere di  $t$  a  $0^+$ .

## COMPLEMENTI E ESERCIZI

Sia  $(X, d)$  spazio metrico.

1. La palla 'aperta'  $B_r(x_0) := \{x : d(x, x_0) < r\}$  é un insieme aperto.

Infatti, se  $x \in B_r(x_0)$ ,  $\delta := d(x, x_0)$ , allora

$$d(y, x) < r - \delta \Rightarrow d(y, x_0) \leq d(y, x) + d(x, x_0) < r - \delta + \delta = r$$

2. La palla 'chiusa'  $\overline{B_r(x_0)} := \{x : d(x, x_0) \leq r\}$  é un insieme chiuso.

Infatti  $\overline{B_r(x_0)}^c = \{x : d(x, x_0) > r\}$  é un insieme aperto.

3. Dato  $A \subset X$ , un  $x \in X$  é

interno ad  $A$  se  $\exists r > 0$  tale che  $B_r(x) \subset A$

esterno ad  $A$  se  $\exists r > 0$  tale che  $B_r(x) \subset A^c$  ( $A^c = A'$  é il complementare di  $A$ ).

punto frontiera se non é né interno né esterno ad  $A$ .

Dunque, un insieme  $A$  é aperto se i suoi punti sono tutti punti interni, mentre  $\partial A$ , la frontiera di  $A$ , si caratterizza come

$$\partial A := \{x : B_r(x) \cap A \neq \emptyset \neq B_r(x) \cap A\}$$

4. Se  $f \in C(X, \mathbf{R})$  allora  $\{x : f(x) < c\}$  é aperto per ogni  $c \in \mathbf{R}$ .

Infatti, se  $f(x) < c$  e  $f(x) + \epsilon < c$ , e se  $\delta$  é tale che  $d(x, y) < \delta \Rightarrow |f(y) - f(x)| < \epsilon$ , allora  $f(y) = f(y) - f(x) + f(x) < \epsilon + c - \epsilon = c$ .

Od anche: é aperto perché preimmagine di un aperto.

5. Siano  $\mathcal{O}, \mathcal{F}$  la famiglia degli aperti, risp. dei chiusi, di  $X$ . Provare che

$$(i) \quad O_\alpha \in \mathcal{O} \quad \alpha \in \mathcal{A}, \mathcal{A}_0 \subset \mathcal{A} \text{ finito} \quad \Rightarrow \quad \bigcup_{\alpha \in \mathcal{A}} O_\alpha \in \mathcal{O} \quad \text{e} \quad \bigcap_{\alpha \in \mathcal{A}_0} O_\alpha \in \mathcal{O}$$

$$(ii) \quad F_\alpha \in \mathcal{F} \text{ i, } \mathcal{A}_0 \subset \mathcal{A} \text{ finito} \quad \Rightarrow \quad \bigcap_{\alpha \in \mathcal{A}} F_\alpha \quad \text{e} \quad \bigcup_{\alpha \in \mathcal{A}_0} F_\alpha \quad \text{sono chiusi}$$

Prova di (ii).  $\left(\bigcap_{\alpha \in \mathcal{A}} F_\alpha\right)' = \bigcup_{\alpha \in \mathcal{A}} F'_\alpha \in \mathcal{O}$  e  $\left(\bigcup_{\alpha \in \mathcal{A}_0} F_\alpha\right)' = \bigcap_{\alpha \in \mathcal{A}_0} F'_\alpha \in \mathcal{O}$

In particolare, se  $\mathcal{F}_A$  indica la classe dei chiusi contenenti  $A$ , posto  $\overline{A} := \bigcap_{F \in \mathcal{F}_A} F$ , allora  $\overline{A}$  é chiuso, ed é quindi il piú piccolo chiuso contenente  $A$  ( $\overline{A}$  é la **chiusura** di  $A$ ).