

# GE2 - Tutorato I

Livia Corsi e Chiara Del Vescovo

30 settembre 2004

1. (a) Sia data la matrice simmetrica:

$$\mathcal{A} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Diagonalizzare  $\mathcal{A}$  utilizzando il metodo visto a lezione.

- (b) Sia data la forma quadratica:

$$q(\mathbf{x}) = 2x^2 + 2xy$$

Eliminare il termine misto utilizzando il metodo visto a lezione.

- (c) Trovare un collegamento teorico tra i due punti precedenti.

2. Sia  $b$  la forma bilineare simmetrica su  $\mathbb{R}^4$  definita rispetto ad una base  $\mathbb{E} = (\mathbf{e}_1 \ \mathbf{e}_2 \ \mathbf{e}_3 \ \mathbf{e}_4)$  di  $\mathbb{R}^4$  dalla matrice

$$\mathcal{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & -1 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

- (a) Verificare che  $b$  é non degenere.

- (b) Posto  $\mathcal{W} = \langle \mathbf{e}_3, \mathbf{e}_1 + \mathbf{e}_2 \rangle$ , determinare le equazioni di  $\mathcal{W}^\perp$ .

- (c) Verificare che  $\mathcal{W} \cap \mathcal{W}^\perp = \langle 0 \rangle$ .

- (d) Determinare i vettori  $b$ -isotropi in  $\mathcal{W}^\perp$ .

3. Sia  $b: \mathbb{R}^4 \times \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}$  la forma bilineare cosí definita rispetto alla base canonica  $\mathbb{E}$  di  $\mathbb{R}^4$ :

$$b(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = x_1y_2 - 2x_2y_4 + x_3y_3 \\ \forall \mathbf{x} = (x_1, x_2, x_3, x_4), \mathbf{y} = (y_1, y_2, y_3, y_4) \in \mathbb{R}^4$$

- (a) Scrivere la matrice  $\mathcal{A}$  di  $b$  rispetto ad  $\mathbb{E}$ .

- (b) Verificare che  $b$  é una forma degenere ed individuare due vettori non nulli,  $\mathbf{x}_0, \mathbf{y}_0 \in \mathbb{R}^4$  t.c.:

$$b(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}) = 0 \ \forall \mathbf{y} \in \mathbb{R}^4 \ \text{e} \ b(\mathbf{x}, \mathbf{y}_0) = 0 \ \forall \mathbf{x} \in \mathbb{R}^4$$

(c) Sia  $\mathbb{E}' = (\mathbf{e}'_1 \ \mathbf{e}'_2 \ \mathbf{e}'_3 \ \mathbf{e}'_4)$  la base di  $\mathbb{R}^4$  cos'è definita:

$$\begin{aligned} \mathbf{e}'_1 &= \mathbf{e}_1, & \mathbf{e}'_2 &= -\mathbf{e}_1 + \mathbf{e}_4, \\ \mathbf{e}'_3 &= \mathbf{e}_1 + \mathbf{e}_2, & \mathbf{e}'_4 &= \mathbf{e}_3. \end{aligned}$$

Scrivere l'espressione di  $b$  rispetto ad  $\mathbb{E}'$ .

4. Consideriamo le seguenti espressioni.

(a)  $b(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = 2x_1y_1 - x_2y_1 + 3x_3y_3 - 2x_3y_2$

(b)  $b(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = x_1 + y_2 + 2x_2y_3 - 3y_1$

(c)  $b(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = x_1y_2 + 4x_1y_3 + 3x_3y_3 - x_2y_2 + 3x_2y_3$

(d)  $b(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = -x_1y_1 + x_1y_3 + x_2y_1 + 2x_2y_2 - x_3y_1 + 2x_3y_2 + 2x_3y_3$

(e)  $b(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = x_1y_3 + \sqrt{(x_2y_2)^2}$

Per ognuna di esse, verificare se si tratta di una forma bilineare e, in caso affermativo, rispondere anche alle seguenti domande:

(i) Scrivere la matrice  $\mathcal{A}$  associata a  $b$  rispetto alla base canonica  $\mathbb{E}$ .

(ii) Dire se è degenera e, se sì individuare almeno un vettore non nullo  $\mathbf{x}_0$  t.c.  $b(\mathbf{x}_0, \mathbf{y}) = 0 \ \forall \mathbf{y} \in \mathbb{R}^3$ .

(iii) Sia  $\mathbb{E}' = (\mathbf{e}'_1 \ \mathbf{e}'_2 \ \mathbf{e}'_3)$  dove:

$$\mathbf{e}'_1 = \mathbf{e}_2 + \mathbf{e}_3, \quad \mathbf{e}'_2 = \mathbf{e}_1, \quad \mathbf{e}'_3 = \mathbf{e}_3 - \mathbf{e}_1.$$

Scrivere la matrice di  $b$  rispetto a  $\mathbb{E}'$ .